

PROBABILITÉS SUR UN ENSEMBLE FINI

ESPACE PROBABILISÉ

Une expérience aléatoire conduit à un résultat incertain $\omega \in \Omega$. L'ensemble Ω est supposé fini: $\Omega = \{\omega_1, \dots, \omega_n\}$.

1 Définitions

1.1 Univers et évènements

- L'ensemble Ω est «l'univers des possibles».
- Un «évènement» A est un sous ensemble de Ω . Attribuer une probabilité à cet évènement consiste à donner une valeur numérique à la probabilité que le résultat de l'expérience soit dans A .
- Un «évènement élémentaire» est un évènement ne contenant qu'un seul élément. On dit aussi que c'est un «singleton».
- $\mathcal{P}(\Omega)$ est l'ensemble de tous les sous-ensembles de Ω . C'est donc l'ensemble de tous les évènements.
- Des évènements $(A_1, \dots, A_p)$ sont «disjoints deux à deux» si, pour tout $i \neq j$, $A_i \cap A_j = \emptyset$.
- Ils forment une «partition» de Ω s'ils sont disjoints deux à deux et si leur union est Ω :

$$\Omega = \bigsqcup_{i=1}^p A_i$$

Dans ce cas là, tout élément $\omega \in \Omega$ est dans un et un seul des A_i .

1.2 Fonction de probabilité

Étant donné un ensemble Ω fini, une probabilité est une fonction

$$P : \mathcal{P}(\Omega) \longrightarrow [0, 1]$$

qui vérifie:

- $P(\Omega) = 1$
- Pour tout couple d'évènements **disjoints** $(A, B) \in [\mathcal{P}(\Omega)]^2$,

$$P(A \sqcup B) = P(A) + P(B)$$

Le triplet $(\Omega, \mathcal{P}(\Omega), P)$ est un «espace probabilisé».

2 Propriétés

Considérons un espace probabilisé $(\Omega, \mathcal{P}(\Omega), P)$ et un couple d'évènements $(A, B) \in [\mathcal{P}(\Omega)]^2$. Alors

- $P(\emptyset) = 0$
- La fonction P est entièrement déterminée par ses n valeurs $P(\{\omega_1\}), \dots, P(\{\omega_n\})$
- $P(A) = P(A \setminus B) + P(A \cap B)$
- $P(A) + P(B) = P(A \cup B) + P(A \cap B)$

Un cas particulier fréquent est celui où les évènements élémentaires sont équiprobables. Dans ce cas, pour tout évènement $A \in \mathcal{P}(\Omega)$,

$$P(A) = \frac{\text{Card}(A)}{\text{Card}(\Omega)}$$

PROBABILITÉS SUR UN ENSEMBLE FINI

PROBABILITÉS CONDITIONNELLES

$(\Omega, \mathcal{P}(\Omega), P)$ désigne un espace probabilisé.

1 Définitions

1.1 Probabilité conditionnelle

Étant donnés deux évènements $A \in \mathcal{P}(\Omega)$ et $B \in \mathcal{P}(\Omega)$ tels que $P(B) \neq 0$, la «probabilité conditionnelle de A sachant B » est

$$P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)}$$

1.2 Évènements indépendants

Deux évènements A et B sont indépendants si

$$P(A \cap B) = P(A)P(B)$$

Dans ce cas,

$$\begin{cases} \text{Si } P(B) \neq 0, P(A|B) = P(A) \\ \text{Si } P(A) \neq 0, P(B|A) = P(B) \end{cases}$$

1.3 Méthodes de calcul

Soient A et B deux évènements, et $(A_1, \dots, A_n)$ une famille de n évènements. Les formules qui suivent sont vraies à condition que les probabilités conditionnelles soient bien définies.

- Intersection de deux évènements:

$$P(A \cap B) = \begin{cases} P(A|B)P(B) \\ P(B|A)P(A) \\ P(A)P(B) \end{cases} \text{ si les évènements } A \text{ et } B \text{ sont indépendants}$$

- Intersection de n évènements:

$$\begin{aligned} P(A_n \cap A_{n-1} \cap \dots \cap A_1) &= P(A_n | A_{n-1} \cap A_{n-2} \cap \dots \cap A_1) \\ &\quad \times P(A_{n-1} | A_{n-2} \cap \dots \cap A_1) \\ &\quad \vdots \\ &\quad \times P(A_2 | A_1) \\ &\quad \times P(A_1) \end{aligned}$$

- Formule de Bayes:

$$P(B|A) = \frac{P(A|B)P(B)}{P(A)}$$

2 Application de la formule de Bayes dans le cas d'une partition de Ω

Si les évènements $B_1, \dots, B_n$ forment une partition de Ω et si, pour un évènement $A \in \mathcal{P}(\Omega)$, les valeurs $P(B_i)$ et $P(A|B_i)$ sont connues pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, alors

$$\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, P(B_k|A) = \frac{P(A|B_k)P(B_k)}{\sum_{i=1}^n P(A|B_i)P(B_i)}$$

PROBABILITÉS SUR UN ENSEMBLE FINI

VARIABLES ALÉATOIRES

$(\Omega, \mathcal{P}(\Omega), P)$ désigne un espace probabilisé fini.

1 Distribution d'une variable aléatoire

1.1 Définition

Une variable aléatoire X est une fonction

$$\begin{aligned} X : \Omega &\longrightarrow \mathbb{R} \\ \omega &\longmapsto X(\omega) \end{aligned}$$

On peut alors définir $X(\Omega)$, qui est l'ensemble des valeurs possibles prises par X , et la loi de probabilité

$$\begin{aligned} P_X : \mathcal{P}(X(\Omega)) &\longrightarrow [0, 1] \\ B &\longmapsto P(X^{-1}(B)) = P(X \in B) \end{aligned}$$

Le triplet $(X(\Omega), \mathcal{P}(X(\Omega)), P_X)$ est un espace probabilisé.

1.2 Distribution de X

La distribution de la variable aléatoire X est donnée par

1. l'ensemble $X(\Omega) = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$,
2. les valeurs $P(X=x_1), P(X=x_2), \dots, P(X=x_n)$

On peut aussi la définir par la fonction de répartition $F_X(x) = P(X \leq x)$.

2 Espérance et variance d'une variable aléatoire X

2.1 Définition

L'espérance de X est

$$E(X) = \sum_{i=1}^n x_i P(X=x_i)$$

La variance et l'écart type de X sont

$$\begin{aligned} \text{Var}(X) &= E\left((X - E(X))^2\right) = \sum_{i=1}^n (x_i - E(X))^2 P(X=x_i) \\ \sigma(X) &= \sqrt{\text{Var}(X)} \end{aligned}$$

2.2 Propriétés

Soient X et Y deux variables aléatoires, $(a, b) \in \mathbb{R}^2$ et $f : \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$. On a

1. $E(aX + b) = aE(X) + b$
2. $E(X + Y) = E(X) + E(Y)$
3. $E(f(X)) = \sum_{i=1}^n f(x_i) P(X=x_i)$
4. $\text{Var}(X) = E(X^2) - (E(X))^2$
5. $\text{Var}(aX + b) = a^2 \text{Var}(X)$
6. Si X et Y sont indépendantes, $\text{Var}(X + Y) = \text{Var}(X) + \text{Var}(Y)$

PROBABILITÉS SUR UN ENSEMBLE FINI

VARIABLES ALÉATOIRES

3 Exemples de distributions

3.1 Distribution de Bernoulli

Soit $p \in [0, 1]$. La variable X suit une distribution de Bernoulli de paramètre p si

$$X(\Omega) = \{0, 1\} \quad \text{et} \quad \begin{cases} P(X=1) = p \\ P(X=0) = 1 - p \end{cases}$$

Son espérance et sa variance sont

$$E(X) = p \quad \text{et} \quad \text{Var}(X) = p(1 - p)$$

On note: $X \rightsquigarrow \text{Bernoulli}(p)$.

3.2 Distribution binomiale

Soient $n \in \mathbb{N}, p \in [0, 1]$ et $X_1, \dots, X_n, n$ variables de Bernoulli indépendantes de paramètre p . Posons

$$Y = X_1 + \dots + X_n = \text{nombre de } X_i \text{ qui valent } 1$$

Alors Y suit une loi binomiale de paramètres n et p . On note: $Y \rightsquigarrow B(n, p)$.

On a alors

$$\begin{cases} Y(\Omega) = \llbracket 0, n \rrbracket \\ \forall k \in \llbracket 0, n \rrbracket, P(Y=k) = \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k} = C_n^k p^k (1-p)^{n-k} \end{cases} \quad \text{et} \quad \begin{cases} E(Y) = np \\ \text{Var}(Y) = np(1-p) \end{cases}$$